

Einstellprotokoll Factory setting protocol

zum Gerätetyp / For device type : Vario T1.0-SC8-2,2kW, 8MV,EBJ,KAL,Poti
 Schaltplan - Nr. / Circuit diagram no.: 09-B-1-02-D/E/I-X
 Auftragsnummer / Project no.: Art.-Nr.8000225428-7035
 Bestell - Nr. / Order no.: ka201711

Gerätebezeichnung Component designation	Kurzbezeichnung short designation	Auslieferung/delivery		Inbetriebnahme		Kunde / Datum	
		HG	Keller	sys. hand over	customer/date	customer/date	
Motorschutzschalter motor starter & protector	Q2	10	A	A	A	A	A
Motor gemessen motor measured	M1		A	A	A	A	A
Stern-Dreieck-Zeit star/delta time			sec.	sec.	sec.	sec.	sec.
Motorschutzschalter motor starter & protector			A	A	A	A	A
Motor gemessen motor measured			A	A	A	A	A
Motorschutzschalter motor starter & protector			A	A	A	A	A
Motor gemessen motor measured			A	A	A	A	A
Trafoschutzschalter protector power supply	Q3	2,0	A	A	A	A	A
Kaltleiter geprüft thermistor checked			✓	✓			
Rechtsdrehfeld clockwise rotating field			✓	✓			
Links drehfeld counter-clockwise rot. field							
Betriebsstunden hour meter			h	h	h	h	h
Differenzdruckmessgerät differential pressure							
Differenzdruck min. differential pressure min.							
Differenzdruck max. differential pressure max.							
Differenzdr. Reinigung ein diff.press. cleaning on							
Differenzdr. Reinigung aus diff.press. cleaning off							
Zeit Behälterdosierung time dust bin dosing							
Behälterdosierung interv. dust bin dosing intervall							
Sämtliche Kontaktschrauben nachgezogen: terminal screws & printed circuit boards checked:			✓	✓			

zum Gerätetyp / For device type : Vario T1.0-SC8-2,2kW, 8MV,EBJ,KAL,Poti
 Schaltplan - Nr. / Circuit diagram no.: 09-B-1-02-D/E/I-X
 Auftragsnummer / Project no.: Art.-Nr.8000225428-7035
 Bestell - Nr. / Order no.: ka201711

Ventilsteuergerät / valve control system

Kurzbezeichnung / short designation: E1
 Version 8

Nr/Parameter (linke Anzeige) no/parameter	Bereich / Min / Max range min/max	Eini	Einstellung/setting		Inbetriebn./Datum	Kunde/Datum	
			Auslieferung/del. HG	Auslieferung/del. Keller <i>for</i>			
1 Dosierzeit * 100 Dosage pulse * 100	0 - 9 0 - 999 min, F4 = 4	0					
2 Dosierzeit * 10 Dosage pulse * 10	0 - 9 0 - 999 sek, F4 = 0	0					
3 Dosierzeit * 1 Dosage pulse * 1	0 - 9	0					
4 Pausenzeit * 100 Pause periode * 100	0 - 9 0 - 999 min, F4 = 4	0	1	✓			
5 Pausenzeit * 10 Pause periode * 10	0 - 9 0 - 999 sek, F4 = 0	2	8	✓			
6 Pausenzeit * 1 Pause periode * 1	0 - 9	0					
7 Anzahl Nachlaufzyklen * 10 No. of run-on cycles * 10	0 - 9 0 - 99	0					
8 Anzahl Nachlaufzyklen * 1 No. of run-on cycles * 1	0 - 9	0					
9 Nachlaufzeit *100 run-on periode * 100	0 - 9 0 - 999 min, F2 = 2	0					
a Nachlaufzeit *10 run-on periode * 10	0 - 9 0 - 999 sek, F2 = 0	0					
b Nachlaufzeit *1 run-on periode * 1	0 - 9	0					
c Anzahl Ausgänge * 10 No. of outputs * 10	0 - 3 1 - 30	1	0	✓			
d Anzahl Ausgänge * 1 No. of outputs * 1	0 - 9	5	8	✓			
e Reserviert Reserved	0 - f 0 - f	0					
f Optionsparameter Optional parameter	0 - f 0 - f	b					

keine Eintragung bedeutet Werkseinstellung / no entry means factory setting

zum Gerätetyp / For device type : Vario T1.0-SC8-2,2kW, 8MV,EBJ,KAL,Poti
 Schaltplan - Nr. / Circuit diagram no.: 09-B-1-02-D/E/I-X
 Auftragsnummer / Project no.: Art.-Nr.8000225428-7035
 Bestell - Nr. / Order no.: ka201711

Differenzdruckmessgerät / differential pressure regulator

Kurzbezeichnung / short designation: B2

Parameter	Werkseinstellung factory setting	Einstellung/setting Auslieferung/del. HG	Einstellung/setting Auslieferung/del. Keller <i>for</i>	Einstellung/setting Inbetriebn./Datum sys. hand over	Einstellung/setting Kunde/Datum Customer/Date	Einstellung/setting Kunde/Datum Customer/Date
Px						
Rmin	Regler-MIN-Schwelle cleaning off (min) set point	20.0 mbar				
Rmax	Regler-MAX-Schwelle cleaning on (max) set point	30.0 mbar				
Alarm1	Alarm 1 - Schwelle (min.) Alarm 1 - set point (min)	10.0 mbar				
Alarm2	Alarm 2 - Schwelle (max.) Alarm 1 - set point (max)	40.0 mbar				
tac/M:S	Nachreinigungszeit min:sek After cleaning time	00:00				
Range	Anzeigebereich Display range	50.0 mbar				
pxzA11	Alarm 1 - Schaltweise Alarm 1 - relay function	px<A11				
pxzA12	Alarm 2 - Schaltweise Alarm 2 - relay function	px>A11				
Analogausgang Analog output		4-20 mA				
Messbereich Measunring range		50 mbar				
Dämpfung Pressure signal damping		on				

keine Eintragung bedeutet Werkseinstellung / no entry means factory setting

Parameterliste

Schneider Frequenzumrichter

10.11.2010

Projekt:09-B-1-02-D/I-X
Umrichter ATV 61

Code	Bezeichnung	aktueller Wert	Standardwert	Min.Wert	Max.Wert	
ACC	Zeit Hochlaufzeit	30.0 s	3.0 s	0.1 s	3276.0 s	
ADC	Auto GS-Bremmung	DC Aufschaltung	DC Aufschaltung	-	-	
ADCO	Adresse CANopen		0	0	0	
ADD	Adresse Modbus		1	1	1	127 247
A11A	Zuordnung AI1	Kanal Sollwert 1	Kanal Forcage lokal	Kanal Sollwert 1	-	
A12A	Zuordnung AI2	Istwert PID-Reglers	Additions Parameter 2	-	-	
A13A	Zuordnung AI3	nicht zugewiesen	nicht zugewiesen	-	-	
AO1T	Konfig. AO1 (V/mA)	0-20mA	0-20mA	-	-	
ATR	Automat. Wiederanlauf	Nein	Nein	-	-	
BDCO	CANopen Baudrate	125 kbit/s	125 kbit/s	-	-	
BFR	Standardfrequenz Motor	50Hz IEC	50Hz IEC	-	-	
BLC	Zuordnung Bremsst.	keine Zuordnung	keine Zuordnung	-	-	
BRA	Auto-Anp Auslauframpe	Ja	Ja	-	-	
CFG	Makrokonfiguration	Werkseinstellung	Werkseinstellung	-	-	
CHCF	Konfiguration Kanäle	gemeinsame Anst.	gemeinsame Anst.	-	-	
CHP	Motorumschaltung	Nein	Nein	-	-	
CLI	Strombegrenzung	8.2 A	8.2 A	1.3 A	8.2 A	
COL	Mgt Fehler CANopen	Freier Auslauf	Freier Auslauf	-	-	
COP	Kopie Kanal 1->2	keine Kopie	keine Kopie	-	-	
COS	Cosinus Phi von Motor1	0.81	0.81	0.50	-	01.01.00
CRH3	max. Wert AI3	20.0 mA	20.0 mA	4.0 mA	20.0 mA	
CRL3	min. Wert AI3	4.0 mA	4.0 mA	0.0 mA	20.0 mA	
CTD	Stromschwellwert Motor	5.5 A	5.5 A	0.0 A	8.2 A	
DCI	Zuord. DC-Bremmung	Nein	Nein	-	-	
DEC	Zeit Auslaufzeit	30.0 s	3.0 s	0.1 s	3276.0 s	
DO	Anal./LO Ausg. AOC/V	Nicht zugeordnet	Nicht zugeordnet	-	-	
DRN	Herabgesetzter Betrieb	Nein	Nein	-	-	
EPL	Anhaltemod. Ext. Fehler	Freier Auslauf	Freier Auslauf	-	-	
ERCO	Fehler Code		0	0	0	4
ETF	Zuordnung Ext. Fehler	Nein	Nein	-	-	
FBS	Koeffizient PI Istwert		01.01.00	01.01.00	0.1	100.0
FLG	P Anteil n-Regler		20.00%	20.00%	1.00%	100.00%
FLO	Zuord Forced Vor-Ort	Nein	Nein	-	-	
FLOC	Forced Ref Lokal	Nein	Analogeingang AI1	-	-	
FLR	Einfangen im Lauf	Nein	Analogeingang AI1	-	-	
	01.06.10 Kanal Sollwert 1		Analogeingang AI1	-	-	
	02.06.10 Kanal Sollwert 2		nicht konfiguriert	-	-	
FRS	Nennfrequenz Motor	50.0 Hz	50.0 Hz	10.0 Hz	500.0 Hz	
FRT	F.-Schw Rampenumsch	0.0 Hz	0.0 Hz	0.0 Hz	500.0 Hz	
FST	Zuordnung Schnellhalt	Nein	Nein	-	-	
FTD	Frequenzschw. Motor	50.0 Hz	50.0 Hz	0.0 Hz	500.0 Hz	
HSP	Große Frequenz	50.0 Hz	50.0 Hz	20.0 Hz	60.0 Hz	
INH	zuord. Fehlerunterdr.	Nein	Nein	-	-	
INR	Auflösung Rampe	100 ms Sekunden Basis	100 ms Sekunden Basis	-	-	
IPL	Verlust Netzphase	Ja	Ja	-	-	
ITH	Th. Nennstrom Mot	5.0 A	5.5 A	1.1 A	8.2 A	
JF2	Frequenzausblendung 2	0.0 Hz	0.0 Hz	0.0 Hz	500.0 Hz	
JOG	Schrittbetrieb-Jog	Nein	Nein	-	-	
JPF	Frequenzausblendung	0.0 Hz	0.0 Hz	0.0 Hz	500.0 Hz	
LAC	Zugriffsebene	Level 3	Level 1	-	-	
LAF	Begrenzung Rechtslauf	Nein	Nein	-	-	
LAR	Begrenzung Linkslauf	Nein	Nein	-	-	
LC2	2. Strombegrenzung	Nein	Nein	-	-	
LFF	Rückfall Geschw.	10.0 Hz	10.0 Hz	0.0 Hz	500.0 Hz	
LFL	Verlust 4-20mA	Störung ignoriert	Störung ignoriert	-	-	
LI1A	Konfiguration LI1	Rechtslauf	Rechtslauf	-	-	
LI2A	Konfiguration LI2	Linkslauf	Linkslauf	-	-	
LI3A	Konfiguration LI3	nicht Konfiguriert	Vorwahl 2 Festfreq.	-	-	
LI4A	Konfiguration LI4	nicht Konfiguriert	Vorwahl 4 Festfreq.	-	-	
LI5A	Konfiguration LI5	nicht Konfiguriert	nicht Konfiguriert	-	-	
LI6A	Konfiguration LI6	nicht Konfiguriert	nicht Konfiguriert	-	-	
LSP	Kleine Frequenz	20.0 Hz	0.0 Hz	0.0 Hz	50.0 Hz	
NCR	Motormennstrom	5.0 A	5.1 A	1.3 A	8.2 A	
NRD	Gerauscharm	Ja	Ja	-	-	
NSP	Motormennrehzahl	2920 rpm	1430 rpm	0 rpm	32767 rpm	
NST	Freier Auslauf	Nein	Nein	-	-	
OHL	Stop Typ Übertemp Mot	Freier Auslauf	Freier Auslauf	-	-	
OLL	Stop Typ Überlast Mot.	Freier Auslauf	Freier Auslauf	-	-	
OPL	Verlust Motorphase	Funktion inaktiv	Fehler OPF	-	-	
PIC	Umkehr Korrek. PID	Nein	Nein	-	-	
PIF	Zuord. Istwert PID	Analogeingang AI2	nicht konfiguriert	-	-	
PII	Sollw int PID Regler	Nein	Nein	-	-	
PR2	Vorwahl 2 PI-DSollwerte	Nein	Nein	-	-	
PR4	Zuord 4 PID-Sollwerte	Nein	Nein	-	-	
PS16	16 Vorwahlfrequenzen	Nein	Nein	-	-	
PS2	2 Vorwahlfrequenzen	Nein	Nein	-	-	
PS4	4 Vorwahlfrequenzen	Nein	Logikeingang LI3	-	-	
PS8	8 Vorwahlfrequenzen	Nein	Logikeingang LI4	-	-	
PST	Vorrang STOP-Taste	Ja	Ja	-	-	
R1	Zuordnung R1	kein Fehler	kein Fehler	-	-	
R2	Zuordnung R2	Umrichter in Betrieb	Nein	-	-	
RFC	Umschalt. Sollwertkanal	Sollw = Sollwertkanal 1	Sollw = Sollwertkanal 1	-	-	
RIG	Verst I-Anteil PID	0.10	0.10	01.01.00	0.01	100.00
RP	Reset Umrichter	Nein	Nein	-	-	
RPG	P-Anteil PID Regler	0.10	0.10	01.01.00	0.01	100.00
RPS	Umschalten der Rampe	Nein	Nein	-	-	
RPT	Rampentyp	lineare Rampen	lineare Rampen	-	-	
RRS	Linkslauf	Logikeingang LI2	Logikeingang LI2	-	-	
RSC	Kaltwiderstand Stator	Nein mOhm	Nein mOhm	Nein mOhm	65535 mOhm	
RSF	Fehlerreset	Nein	Nein	-	-	
	02.06.10 Sollw. Summ. Eingang2	nicht konfiguriert	Analogeingang AI2	-	-	
	03.06.10 Sollw. Summ. Eingang3	nicht konfiguriert	nicht konfiguriert	-	-	
SDC1	I DC-Auto Bremsung 1	3.8 A	3.8 A	0.0 A	6.6 A	
SDC2	I DC-Auto Bremsung 2	2.7 A	2.5 A	0.0 A	6.6 A	
SDS	Skal.faktor rFR/SPdx	30.0	30.0	0.1	200.0	

SFR	Taktfrequenz	4.0 kHz	4.0 kHz	2.0 kHz	16.0 kHz	
SLL	Stop Modus. Stor.SLF	Freier Auslauf	Freier Auslauf	-	-	
SLP	Schlupfkompensation	100,00%	100,00%	100,00%	0,00%	150,00%
SRF	Deaktivierung n-Filter	Nein	Nein	-	-	
STA	Dämpfung n-Reg.	20,00%	20,00%	20,00%	1,00%	100,00%
STP	geführter DEC Unterspg	freier Auslauf bei Fehler	freier Auslauf bei Fehler	-	-	
STT	Normalhalt	Anhalten über Rampe	Anhalten über Rampe	-	-	
TBR	Baud Rate Modbus	19.2 Kbps	19.2 Kbps	-	-	
TCC	Konfig 2/3 Drahtstg	2-Draht-Steuerung	2-Draht-Steuerung	-	-	
TCT	Typ 2-Draht-Steuerung	Flankengesteuert	Flankengesteuert	-	-	
TDC1	Zeit autom DC Br 1	0.5 s	0.5 s	0.1 s	30.0 s	
TDC2	Zeit autom DC Br 2	0.0 s	0.0 s	0.0 s	30.0 s	
TFO	Format Modbus	8-E-1	8-E-1	-	-	
TFR	Max. Ausgangsfreq.	60.0 Hz	60.0 Hz	10.0 Hz	500.0 Hz	
TLS	Betriebsdauer bei LSP	0.0 s	0.0 s	0.0 s	999.9 s	
TNL	Konfig. Fehler tnF	Ja	Ja	-	-	
TTD	Therm.Schwellwert Mot	100,00%	100,00%	100,00%	0,00%	118,00%
TTO	Time Out	10.0 s	10.0 s	0.1 s	10.0 s	
TUN	Motormessung	Nein	Nein	-	-	
UFR	IR-Kompensation	20,00%	20,00%	20,00%	0,00%	100,00%
UFT	Regungsart Motor1	Vektorregelung	Vektorregelung	-	-	
UNS	Nennspannung Motor	400 V	400 V	100 V	500 V	